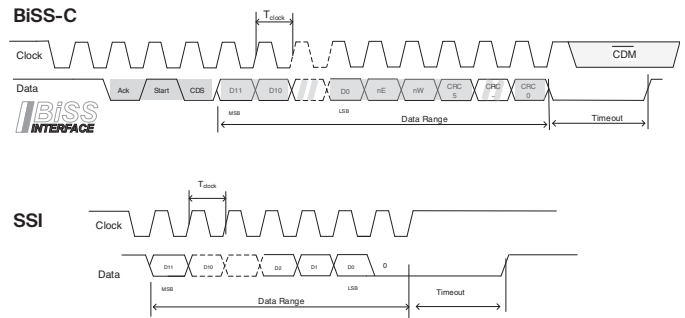
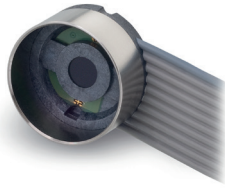
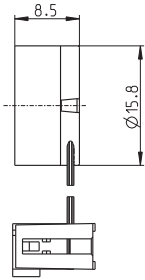


Codeur 16 EASY Absolute 4096 pas, Single Turn



sensor

Valeur d'angle croissante avec sens de rotation CW (définition de CW p. 68)

- Programme Stock
- Programme Standard
- Programme Spécial (sur demande)

Numéros d'article	
488783	488782

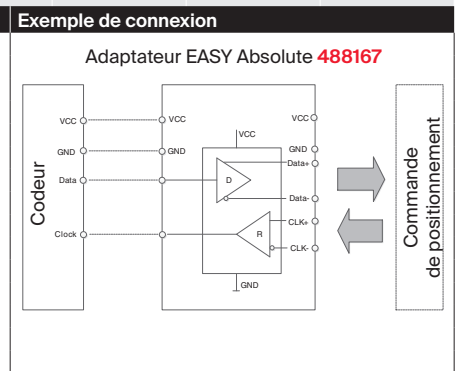
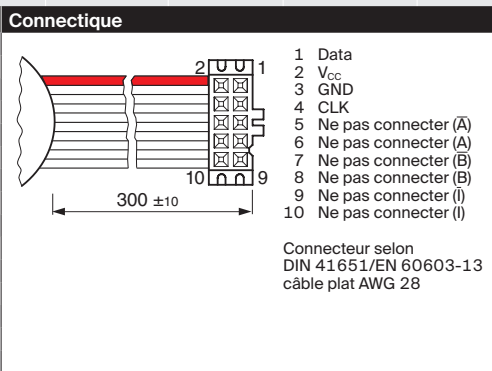
Type (provisaires)		
Pas par tour	4096	4096
Résolution (bit monotour)	12	12
Protocole de signal	BiSS-C	SSI
Vitesse mécan. max. (tr/min)	30 000	30 000
Codage des données	binaire	Gray Symmetric
Fréquence d'horloge min. CLK (MHz)	0.6	0.04
Fréquence d'horloge max. CLK (MHz)	10	4
Timeout min. (µs)	2	16



Construction modulaire maxon						
+ Moteur	Page	+ Réducteur	Page	+ Frein	Page	Longueur totale [mm] / • voir réducteur
EC-4pole 22, 90 W	247					60.8 / 60.8
EC-4pole 22, 90 W	247	GP 22, 2.0 - 3.4 Nm	378			• / •
EC-4pole 22, 90 W	247	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	388			• / •
EC-4pole 22, 90 W	247	GP 32 S	416-421			• / •
EC-4pole 22, 120 W	248					78.2 / 78.2
EC-4pole 22, 120 W	248	GP 22, 2.0 - 3.4 Nm	378			• / •
EC-4pole 22, 120 W	248	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	388			• / •
EC-4pole 22, 120 W	248	GP 32 S	416-421			• / •
EC-4pole 30, 100 W	249					60.9 / 60.9
EC-4pole 30, 100 W	249	GP 32, 4.0 - 8.0 Nm	391			• / •
EC-4pole 30, 100 W	249	GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	397			• / •
EC-4pole 30, 100 W	249			AB 20	516	97.3 / 97.3
EC-4pole 30, 100 W	249	GP 32, 4.0 - 8.0 Nm	391	AB 20	516	• / •
EC-4pole 30, 100 W	249	GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	397	AB 20	516	• / •
EC-4pole 30, 200 W	251					77.9 / 77.9
EC-4pole 30, 200 W	251	GP 32, 4.0 - 8.0 Nm	391			• / •
EC-4pole 30, 200 W	251	GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	397			• / •
EC-4pole 30, 200 W	251			AB 20	516	114.3 / 114.3
EC-4pole 30, 200 W	251	GP 32, 4.0 - 8.0 Nm	391	AB 20	516	• / •
EC-4pole 30, 200 W	251	GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	397	AB 20	516	• / •
EC-i 30, 30 W	258					53.7 / 53.7
EC-i 30, 30 W	258	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	388			• / •
EC-i 30, 30 W	258	GP 32 S	416-421			• / •
EC-i 30, 45 W	259					53.7 / 53.7
EC-i 30, 45 W	259	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	388			• / •
EC-i 30, 45 W	259	GP 32 S	416-421			• / •

Données techniques	
Tension d'alimentation V _{CC}	5 V ± 10%
Courant consommé typique	17 mA
Signal de sortie	Compatible CMOS
Courant de sortie données	max. 20 mA
Courant absorbé typ. (hors charge)	17 mA
Durée Setup après Power on	max. 4 ms
Hystérésis	0.17° mec
Moment d'inertie du disque d'impulsions	≤ 0.09 gcm ²
Plage de température de service	-40...+100 °C

La valeur d'angle 0 est synchronisée sur la phase de commutation du bobinage 1 (conformément au signal Hall 1 d'un moteur à capteurs à effet Hall, commutation par bloc), voir p. 46.

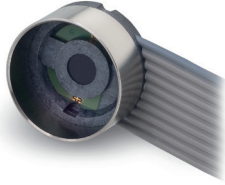
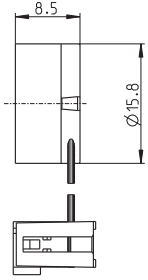


Pour en savoir plus sur nos produits, consultez la rubrique Téléchargements de la boutique en ligne.

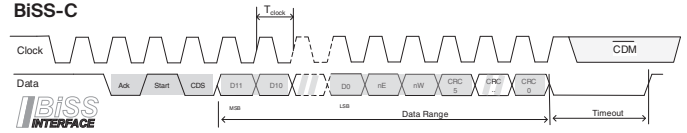
Adaptateur EASY Absolute 488167 (indispensable avec toute commande maxon).

Codeur 16 EASY Absolute 4096 pas, Single Turn

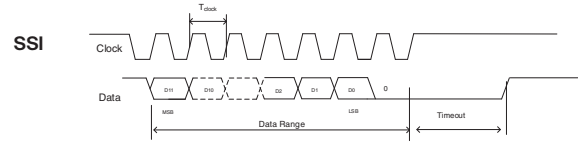
sensor



BiSS-C



SSI



Valeur d'angle croissante avec sens de rotation CW (définition de CW p. 68)

- Programme Stock
- Programme Standard
- Programme Spécial (sur demande)

Numéros d'article

488783	488782
--------	--------

Type (provisaires)		
Pas par tour	4096	4096
Résolution (bit monotour)	12	12
Protocole de signal	BiSS-C	SSI
Vitesse mécan. max. (tr/min)	30 000	30 000
Codage des données	binaire	Gray Symmetric
Fréquence d'horloge min. CLK (MHz)	0.6	0.04
Fréquence d'horloge max. CLK (MHz)	10	4
Timeout min. (µs)	2	16



Construction modulaire maxon

+ Moteur	Page	+ Réducteur	Page	+ Frein	Page	Longueur totale [mm]	• voir réducteur
EC-i 30, 50 W	260					75.7	75.7
EC-i 30, 50 W	260	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	388			•	•
EC-i 30, 50 W	260	GP 32 S	416-421			•	•
EC-i 30, 75 W	261					75.7	75.7
EC-i 30, 75 W	261	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	388			•	•
EC-i 30, 75 W	261	GP 32 S	416-421			•	•
EC-i 40, 50 W	262-263					37.7	37.7
EC-i 40, 50 W	262	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	388			•	•
EC-i 40, 50 W	262	GP 32 S	416-421			•	•
EC-i 40, 50 W	262-263	GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	396			•	•
EC-i 40, 70 W	264-265					47.7	47.7
EC-i 40, 70 W	264	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	388			•	•
EC-i 40, 70 W	264	GP 32 S	416-421			•	•
EC-i 40, 70 W	264-265	GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	396			•	•
EC-i 40, 100 W	266					67.7	67.7
EC-i 40, 100 W	266	GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	396			•	•
EC-i 40, 130 W	267					102.5	102.5
EC-i 40, 130 W	267	GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	396			•	•
EC-i 52, 180 W	268					93.7	93.7
EC-i 52, 180 W	268	GP 52, 4.0 - 30.0 Nm	401			•	•
EC-i 52, 200 W	269					123.7	123.7
EC-i 52, 200 W	269	GP 52, 4.0 - 30.0 Nm	401			•	•
EC-i 52, 250 W	270					93.7	93.7
EC-i 52, 420 W	271					93.7	93.7

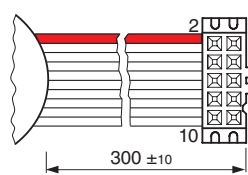
Données techniques

Tension d'alimentation V_{CC}	5 V ± 10%
Courant consommé typique	17 mA
Signal de sortie	Compatible CMOS
Courant de sortie données	max. 20 mA
Courant absorbé typ. (hors charge)	17 mA
Durée Setup après Power on	max. 4 ms
Hystérésis	0.17° méca
Moment d'inertie du disque d'impulsions	≤ 0.09 gcm ²
Plage de température de service	-40...+100 °C

La valeur d'angle 0 est synchronisée sur la phase de commutation du bobinage 1 (conformément au signal Hall 1 d'un moteur à capteurs à effet Hall, commutation par bloc), voir p. 46.

Pour en savoir plus sur nos produits, consultez la rubrique Téléchargements de la boutique en ligne.

Connectique



- 1 Data
- 2 V_{CC}
- 3 GND
- 4 CLK
- 5 Ne pas connecter (A)
- 6 Ne pas connecter (A)
- 7 Ne pas connecter (B)
- 8 Ne pas connecter (B)
- 9 Ne pas connecter (I)
- 10 Ne pas connecter (I)

Connecteur selon DIN 41651/EN 60603-13 câble plat AWG 28

Adaptateur EASY Absolute **488167** (indispensable avec toute commande maxon).

Exemple de connexion

